УДК 631.6. (575.2)

Пресняков Константин Александрович, д.т.н., с.н.с., Керимкулова Гүлсаат Кубатбековна, к.ф.-м.н.,с.н.с., e-mail: <u>gulsaat@mail.ru</u> Аскалиева Гулзада Орозобаевна, к.т.н.,с.н.с., e-mail: <u>87guzya@mail.ru</u> Институт машиноведения и автоматики НАН КР

СТРУКТУРА МЕТОДА НЕТРАДИЦИОННОЙ ИДЕНТИФИКАЦИИ РЕЖИМНЫХ ПАРАМЕТРОВ ОТКРЫТЫХ ВОДОТОКОВ

Предложена структура нетрадиционной идентификации режимных параметров открытого водотока, позволяющая установить границу применимости по крупности наносов (\vec{d} =1мм) диффузионной и гравитационной теории взвесенесущих потоков воды; составлена визитная карточка объекта, применяемая при выборе технологических схем эксплуатации соответствующих гидротехнических сооружений.

Ключевые слова: модель, метод, методика, идентификация, режимные параметры.

Введение.

Идея метода выдвинута в работе [1], подтверждена патентами КР [2, 3] и легализована при защите докторской диссертации [4] в диссертационном совете ИАИТ НАН КР.

Элементы структуры. В основе метода находится четырехзвенная цепочка

$$\overline{u} \to \widetilde{u}(\widetilde{y}) \to \widetilde{S}(\widetilde{y}) \to \widetilde{S}_{_{cp}}, \qquad (1)$$

которая определяет порядок анализа:

- средняя по сечению потока скорость воды ū;
- распределение относительной скорости воды по глубине потока ũ(ỹ);
- профиль относительной мутности воды š(ў);
- ➤ средняя относительная мутность потока S_{ср.}

. . .

Подобный анализ основан на диффузионной – В.М. Маккавеев, А.В. Караушев [5], Доу Го-жень [6], Ю.А. Ибад-Заде [7], К. Загустин [8], Карман, Тэйлор-1, Тэйлор-2 [9] – и гравитационной (М.А. Великанов [10], Е.В. Клевцов [11]) полуэмпирических теориях движения взвешенных наносов.

Матрица аналитических данных (МАД):

$[\overline{u}]:$ a_{11} a_{12} a_{13} a_{14} a_{15} a_{16} a_{17} a_{18} a_{19} a_{110} a_{111} a_{111}	12					
$[\widetilde{u}(\widetilde{y})]: b_{21} b_{22} b_{23} b_{24} b_{25} b_{26} b_{27} b_{28} b_{29} b_{210} b_{211} b_{2}$	12					
$\left[\widetilde{S}(\widetilde{y})\right]$: c_{31} c_{32} c_{33} c_{34} c_{35} c_{36} c_{37} c_{38} c_{39} c_{310} c_{311} c_{31}	12					
$\left\ \widetilde{\mathbf{S}}_{m} \right\ = \mathbf{d}_{42} \mathbf{d}_{43}$)					(

Количество столбцов в этой матрице соответствует числу профилей, привлеченных к анализу, для данной матрицы оно равно 12.

Столбцы «3,4» этой матрицы соответствуют гравитационной теории, а остальные столбцы – диффузионной.

Наличие в строке «4» этой матрицы только двух членов обусловлено тем, что среднюю относительную мутность можно рассчитать или по диффузионному варианту (d42, A.B. Караушев), или по гравитационному (d43, M.A. Великанов).

Матрица ограничений и дополнительных условий (МОДУ):

$$\begin{pmatrix} e_{12} & e_{15} & e_{16} & e_{17} & e_{18} \\ e_{12} & e_{15} & e_{16} & e_{17} & e_{18} \\ f_{32}^{+} & f_{33} & e_{15} & e_{16} & e_{17} & e_{18} & f_{39} \\ f_{32} & f_{32}^{+} & f_{33} & f_{33} & f_{32} \\ \end{pmatrix} .$$

$$(3)$$

В столбцах «3, 4» повторения ограничения f₃₃ отображают применение этого ограничения на строки «3,4».

В столбце «5» повторение ограничения e₁₅ во второй и третьей строках говорит о распространении подобного ограничения на эти строки этого столбца. То же самое относится и к дополнительным условиям e₁₆, e₁₇, e₁₈, распространяемым на «2, 3» строки матрицы.

Наличие ограничения f_{33} в столбцах «3, 4» свидетельствует о принадлежности столбцов «3, 4» к гравитационной теории, а ограничения f_{32} в «3, 4» строках остальных столбцов этих строк – к диффузионной теории.

Матрица исходных данных (МИД)

$$\begin{pmatrix} \left[\overline{u}\right]: & u_{_{\scriptscriptstyle M}}, \overline{u}, H, i, B_{_{\scriptscriptstyle R}}, k, m_{_0}, u_{_{\scriptscriptstyle A}}/u_{_{\scriptscriptstyle M}}, d_{_{\scriptscriptstyle OTM}}/H(\text{или}\,\widetilde{\Delta}) \\ \left[\widetilde{u}(\widetilde{y})\right]: u_{_{\scriptscriptstyle M}}, \overline{u}, H, i, k, u_{_{\scriptscriptstyle A}}/u_{_{\scriptscriptstyle M}} \\ \left[\widetilde{S}(\widetilde{y})\right]: \overline{u}, u_{_{\scriptscriptstyle M}}, \overline{W}, H, i, \overline{S}_{_{\scriptscriptstyle SSC}}, S_{_{\scriptscriptstyle R,i}}^{_{\scriptscriptstyle SSC}}, k, \beta_{_{\scriptscriptstyle 3}}, \alpha_{_{\scriptscriptstyle cp,i}}, G_{_{\scriptscriptstyle i}}, d_{_{\scriptscriptstyle OTM}}/H(\text{или}\,\widetilde{\Delta}), u_{_{\scriptscriptstyle A}}/u_{_{\scriptscriptstyle M}}, B_{_{\scriptscriptstyle i}}, \beta(\widetilde{y}) \\ \left[\widetilde{S}_{_{\scriptscriptstyle cp}}\right]^{h}: \overline{u}, H, i, W_{_{\scriptscriptstyle i}}, \Phi_{_{\scriptscriptstyle i}}(\epsilon_{_{\scriptscriptstyle i}}), \alpha_{_{\scriptscriptstyle BSM,i}}, B_{_{\scriptscriptstyle i}}(G_{_{\scriptscriptstyle i}}, C), \alpha_{_{\scriptscriptstyle cp,i}} \\ \left[\widetilde{S}_{_{\scriptscriptstyle cp}}\right]^{l}: \overline{u}, \overline{W}, H, |\overline{u' \cdot v'}| \end{pmatrix}$$

$$(4)$$

Движение информации в рамках структуры. На основе информации, почерпнутой в матрицах МАД (2), МОДУ (3), МИД (4), проводим расчет средней скорости, сравнение ее с эмпирическим значением и отбор тех расчетных профилей скорости (РПС) и соответствующих эмпирических условий (СЭУ), которые дают отклонения расчета от эксперимента не более 10% – по линии фильтра I (рис. 1).

Отсортированные на этом этапе РПС и СЭУ применяют для вычислений распределений относительной скорости воды по глубине потока, проводят сравнение этих профилей с эмпирическими и отбор РПС и СЭУ, которые приводят к отклонениям расчета от эксперимента не более 20% – по линии фильтра II.

На основе отсортированных РПС и СЭУ ищут суммы отклонений

 $\sum_{A} = \Delta \bar{u}^{3-p} + \Delta_{p} \tilde{u}^{3-p}(\tilde{y})$ и проводят отбор тех РПС и СЭУ, которые соответствуют сумме отклонений не более 30% – по линии фильтра III.

Отсортированным на этом этапе данным (РПС и СЭУ) находят соответствующие им расчетные профили мутности (РПМ) воды, рассчитывают распределения относительной мутности воды по глубине потока, проводят сравнения их с эмпирическими профилями и отбирают те РПМ и СЭУ, которые дают отклонения расчета от эксперимента не более 50% – по линии фильтра IV.

Отсортированным на предыдущем этапе анализа РПМ выявляют соответствие их диффузионной или гравитационной теориям, рассчитывают среднюю относительную мутность (по той или другой теории), сравнивают ее с эмпирическим значением, отбирают те расчетные значения средней относительной мутности, которые дают значения отношения $\tilde{S}_{\omega}^{~,}/\tilde{S}_{\omega}^{~,p}$ не менее 0,5, но не более 2 – по линии фильтра V.

Рассмотренное движение информации происходит по горизонтальным линиям (фильтры I...V), а переходы между указанными уровнями анализа производят по вертикали.

В заключение анализируют результаты, обсуждают их и делают выводы.



Рисунок 1– Структурная блок-схема нетрадионной идентификации режимных параметров изученного открытого водотока

Объект исследования: В качестве такового выбран взвесенесущий поток воды в подводящем канале (ПК) р. Тору-Айгыр [11]. Этот канал имеет трапецеидальную форму сечения (m₀=1) с уклонами дна в интервале i=0,03...0,07 и шириной по дну 1м. Характеристики объекта исследования: расход воды Q=0,165...0,630 м³/с; глубина наполнения канала H=0,13...0,26 м; относительная шероховатость дна канала $\tilde{\Delta}$ =0,0154...0,0571; средняя скорость воды \bar{u} =1,14...1,94 м/с; средний диаметр взвешенных наносов \bar{d} =0,71..2,08 мм; средняя мутность воды \bar{s} = 3,08·10⁻⁴...2,48·10⁻¹ кг/м³; донная мутность S_д=7,53·10⁻³...5,54 кг/м³.

Фракционный состав взвешенных наносов для указанного натурного объекта приведен в [12].

Результаты идентификации. Помимо указанных выше источников [5-11] в анализе использованы также преобразованные к компактному виду соотношения Ю.А. Ибад-Заде [13] и распределения относительной мутности воды по глубине потока для полуэмпирических теорий Кармана, Тэйлора-1 и Тэйлора-2 [14].

В процессе анализа обращают на себя внимание следующие обстоятельства.

В первую очередь интересны те данные, которые соответствуют минимальным отклонениям расчета от эксперимента (рис.2). Например, в рамках \overline{u} -анализа (по линии фильтра I) наименьшие отклонения $\Delta \overline{u}^{3-p} = 0\%$

наблюдаются для опытов 3 (Тэйлор-1), 5 (Ю.А. Ибад-Заде, «ІІ» прибл.) и 9

(Ю.А. Ибад-Заде, «І» прибл.). При $\tilde{u}(\tilde{y})$ -анализе выделяются варианты: опыты 3 (парабола), {8; 10} и 9 (оба в сочетании с показательным профилем), для которых значения (рис. 2, ряды I, II и III соответственно) $\Delta_{cp} \tilde{u}^{s-p}(\tilde{y})$ составляют ±5,9; +3,2 и +5,0 % соответственно по мере упоминания. Первый из этих вариантов привлекает тем, что расчетные точки вокруг эмпирической кривой распределены более-менее равномерно, а в двух других случаях хотя и существуют систематические положительные отклонения расчета от эксперимента, но величина этих отклонений от 4 до 6 раз меньше ограничения II нашей идентификации (по линии фильтра II).

Сравнение расчетных профилей относительной мутности воды с эмпирическими позволило выявить наиболее приемлемый опыт 3 (распределение Е.В. Клевцова), для которого при существовании систематических положительных отклонений эксперимента от расчета среднее отклонение $\Delta_{cp} \tilde{s}^{p-s}(\tilde{y})$ меньше ограничения IV (по линии фильтра IV) в 1,3 раза (рис. 2, ряд IV).

Необходимо подчеркнуть, что при достижении локальных успехов на отдельных стадиях нетрадиционной идентификации нет гарантии получения положительного результата на финише многоступенчатой идентификации (рис. 3, график в правой его части).

Перед обсуждением рисунка 3 приведем результаты (подробности опущены) идентификации по двум звеньям логический цепочки (1): анализ средних скорости и относительной мутности воды.

Удалось установить количественную границу между диффузионной и гравитационной теориями, а именно при среднем диаметре взвешенных наносов d менее 1 мм можно привлекать диффузионную теорию, при d более 1 мм – гравитационную. Это было выявлено на материалах опытов 1(профили скорости и мутности Доу Го-женя) и {8; 10} (показательное распределение скорости, профиль мутности Е.В. Клевцова).

Вернемся к рисунку 3. Так же, как и случай неполной идентификации, полномасштабный анализ привел к двум вариантам из 108 исходных.

Здесь пришли к финишу два опыта: 6 – условно идентифицирован (УИ) с применением профилей скорости и мутности воды Кармана; {8; 10} при опоре на показательный профиль скорости и распределение мутности воды Е.В. Клевцова.

То обстоятельство, что отношение $\tilde{S}_{\phi}^{\ \ \gamma}/\tilde{S}_{\phi}^{\ \ p}$ заметно выходит за рамки ограничения V (по линии фильтра V), свидетельствует в пользу неприменимости диффузионной теории к условиям опыта 6. Полученная визитная карточка объекта (рис. 3) может быть привлечена к

анализу возможных технологических схем эксплуатации какого-либо из наносоотвлекающих,-перехватывающих и -регулающих сооружений, например, при реализации способа гидроавтоматической очистки воды от взвешенных наносов [15].



Рисунок 2 – Отдельные РПС, РПМ и СЭУ со своими отличительными особенностями

Таким образом, предложена структура нетрадиционной идентификации режимных параметров открытого водотока, позволяющая

установить границу применимости по крупности наносов (d=1мм) диффузионной и гравитационной теории взвесенесущих потоков воды.

Исходные данные

Опыт	Q, м3/с	i	Н, м	Δ	<i>й</i> , м/с	<u></u> <i>d</i> , мм	<u></u> кг/м3	<i>S_d</i> , кг/м3	$\widetilde{\mathbf{S}}_{\mathrm{cp}} = \frac{\overline{\mathbf{S}}}{\mathbf{S}_{\mathrm{d}}}$	<u></u> кг/с
6	0,39	0,040	0,21	0,0381	1,65	1,31	$1,11\cdot 10^{-1}$	1,47	0,08	0,04
{8; 10}	0,18	0,070	0,14	0,0571	1,15	1,03	3,50.10 ⁻²	2,39.10	10,15	0,01

Идентифицированные профили скорости воды



Идентифицированные распределения мутности воды



Показатели (%) идентификации

опыт	I этап	II этап	III этап	IV этап	V этап
6 (УИ)	$\Delta \overline{u}^{\mathfrak{I}^{\mathfrak{I}^{\mathfrak{I}^{p}}}=2,42}$	$\Delta_{cp} \widetilde{u}^{\mathfrak{s}-p} (\widetilde{y})$ =18,4	$\sum_{\Delta} = \frac{1}{20,8}$	$\Delta_{\rm cp}\widetilde{S}^{{}^{\rm 3-p}}(\widetilde{y})_{=44,6}$	$\widetilde{\mathbf{S}}_{cp}^{\mathfrak{s}}$ / $\widetilde{\mathbf{S}}_{cp}^{p}$ =4,75
{8; 10}	$\Delta \overline{u}^{\mathfrak{I}^{\mathfrak{I}^{-p}}}=8,69$	$\Delta_{cp} \widetilde{u}^{\mathfrak{I}^{\mathfrak{I}^{\mathfrak{I}^{p}}}}(\widetilde{y})_{=3,2}$	$\sum_{\Delta} = \frac{11,9}{11,9}$	$\Delta_{cp} \widetilde{\mathbf{S}}^{\mathfrak{z}-p}(\widetilde{\mathbf{y}})_{=40,2}$	$\widetilde{S}_{cp}^{\mathfrak{s}}$ / $\widetilde{S}_{cp}^{\mathfrak{p}}$ =0,48

Вывод: Взвесенесущий поток воды перегружен взвешенными наносами в условиях опыта 6 – диффузия, недогружен наносами для опыта {8; 10} –гравитация.

Следует ожидать приближения $S_{q_p}^{s_p}$ к единице в связи с перераспределением взвешенных наносов в условиях, указанных опытов.

Рисунок 3. Визитная карточка изученного открытого водотока ПК р. Тору-Айгыр Составлена визитная карточка объекта, применяемая при выборе технологических схем эксплуатации соответствующих гидротехнических сооружений.

Литература

1. Пресняков К.А. Идентификация гидравлического и наносного режимов водотока // Докл. I Межд. конф. «Проблемы управления и информатики» (19–22 сентября). – Бишкек: ИА НАН КР, 2000. – С. 365–370.

2. Пресняков К.А. Способ идентификации гидравлического и наносного режимов потока в бьефе гидротехнического сооружения /Патент КР №1169.– Бишкек: Кыргызпатент.– Бюллетень патентов и товарных знаков КР.–№7.– 31.07.2009. –16с.

3. Шаршеналиев Ж.Ш., Пресняков К.А. Способ экспресс-определения режимных параметров малоизученного водотока в системе автоматизированного водораспределения /Патент КР №1319. – Бишкек: Кыргызпатент. – Бюллетень патентов и товарных знаков КР.–№12.–31.12.2010.–13с.

4. Пресняков К.А. Разработка гидроавтоматических устройств и методов идентификации, моделирования процессов очистки воды от наносов /Автореф. докт. дисс. – Бишкек: ИАИИТ НАН КР, 2010.–51с.

5. Караушев А.В. Проблемы динамики естественных водных потоков. – Л.: ГИМИЗ, 1960. – 392 с.

6. Доу Го-жень. Перемещение наносов и устойчивость дна водных потоков: Автореф. докт. дисс.– Л., 1960.

7. Ибад-Заде Ю.А. Водопроводные каналы. – М.: Стройиздат, 1975.

8. Zagustin K. Sediment Distribution in Turbulent Flow //Journal of Hydraulic Research, Vol.6.–№2, 1968.–P.163–171.

9. Великанов М.А. Динамика русловых потоков. – Т.1.–М.: Госиздат техн.– теор. лит., 1954.–323с.

10. Великанов М.А. Динамика русловых потоков // Т.2. – Наносы и русло. – М.: Гос. издат. техн. – теор. лит., 1955. – 323 с.

11. Пресняков К.А. Разработка технических средств и устройств гидроавтоматики для очистки воды от наносов // Под. науч. ред. д.т.н., проф., акад. НАН КР Ж.Ш. Шаршеналиева. – Бишкек: Илим, 2009. – 306 с.

12. Пресняков К.А. Скорость и мутность воды в приложении к проблеме очистки ее от наносов // Кн. 2. Эмпирические основания. – Под науч. ред. д.т.н., проф., акад. НАН КРЭ.Э.Маковского. – Бишкек: Илим, 2003.– 168 с.

13. Аскалиева Г.О., Турдумамбетова Э.Б.Преобразование соотношений Ю.А. Ибад-Заде для скорости и мутности потока воды к компактному виду// Н.-т. журнал ИАИИТ НАН КР «Проблемы автоматики и управления». – Бишкек: Илим, 2013. –№1. – С. 46-51.

14. Пресняков К.А., Керимкулова Г.К., Аскалиева Г.О. Вывод формул средней скорости и распределения по вертикали потока относительной мутности воды для полуэмпирических теорий Кармана, Тэйлора-1 и Тэйлора-2 // Н.-т. журнал ИАИИТ НАН КР «Проблемы автоматики и управления».– Бишкек: Илим, 2012.–№2.– С. 40–46.

15. Пресняков К.А., Керимкулова Г.К., Большаков Н.М., Аскалиева Г.О.Способ гидроавтоматической очистки воды от взвешенных наносов /Патент КР №1598. – Бишкек: Кыргызпатент.– Бюллетень патентов и товарных знаков КР.–№12.– 31.12.2013.–10с.